MCT 快速入門



For Multi-Loop Controller Model: MCT Ver: OS0MCT2A

MCT - 1/4 DIN 多迴路控制器

一台1/4 DIN尺寸多迴路控制器(3.64"x3.64"),將多台控制器的功能整合於一台, 易於操作易於使用的介面,如手機的滑動介面操作豐富的參數控制



集多種控制/監控於一的多迴路控制器

請按照本快速入門指南中的 步驟設置並開始使用MCT控制器。







硬體安裝需要備齊的工具

2. 程序控制模組 Process Control

Module (PCM) 註:至少需要1個

硬體

1.







工員 5. 小的十字螺絲起子



6. 小的一字平口螺絲起子。 註:至少需要1個



7. 導線和剝線器 (最大 14awg)



插槽編號

已安裝 的PCM

插槽蓋住

表示插槽

空置未使

類型。

C. 將模組上的 DIP 指撥開

關組設置輸入類型。

** HLM 0-1V 和 0-5V/1-5V 輸入類型為

特殊訂單。HLM訂單有這兩種輸入類 型,無法更改設定、程式設計為其他

用

卡

如需技術支援,請連絡原廠技術客服 service@brainchild.com.tw; 886-2-2786-1299 http://www.brainchildtw.com

*本規格如有變更,內容更新不另行通知。 Copyright © 2024 偉林電子股份有限公司版權所有。保留所有權利。

步驟1:安裝程序控制模組/超限保護模組

A. 先選擇一個插槽安裝模組 B. 取下插槽蓋鬆開螺絲, 安裝模組

注意:請依順序安裝所有的PCM之後,再 安裝HLM。如果只安裝了一個PCM,則 HLM 必須安裝在插槽 2如果安裝了2個 PCM,則HLM必須位於插槽3。(*HLM 只能安裝1張)









步驟2:安裝固定 A. 在面板上切割適當尺寸的開口。 建議開口為92x92mm或是 93x93mm

92-93 mm —

安裝固定面板

•0000g

600000

00000

00000

000000

Ð

60000

000

(3.62-3.65 inches)

92-93 mm

03

ΘΘ

-

00

00

C. 將固定支架 (C) 的弧形片插入 MCT (B) 頂部、底部和側面的凹 槽中,均匀鎖緊螺釘固定MCT。



插槽用作

固定支架











- rating=0.51 N-m)。
- B. 輸入/輸出控制接線:
- C. 通信介面: 或PC。





AC Power, 90-250 V AC, 47~63Hz



DC Power, 11-26 V AC/DC





*操作模式預設為英文介面,需先進入離線狀態更換語言。

步驟3:硬體連接和接線

A. 使用額定溫度不低於90°C的14號AWG銅導線連接電源。連接時,剝去導 線末端¼英寸(6.35mm)的絕緣層,逆時針旋轉鬆開連接器端子螺絲,將 導線完全插入,然後順時針旋轉螺絲鎖緊 (最大額定扭矩max. torque

將輸入/輸出接線連接至已安裝的PCM/HLM模組。

MCT機身左側提供PCM連接圖。MCT機身右側提供HLM連接圖。

通過序列通信介面 (可選購) 將MCT連接到網路

高壓設備 (90~250 VAC) 配有橙 色電源連接器。低壓設備(11~ 26VAC/DC) 配有綠色電源連接 器。 注意:



設定或使用MCT時不需要通信連 接。 注意:

可拆卸連接端使接線變得簡單。 取下連接端,接上電線,然後插 回即可。





注意:

接通電源後,如果MCT在2秒鐘內未接 通,則應斷電。逐一檢查各項接線以確 保連接正確,然後再嘗試通電。內部保 險絲可防止過壓情況下的損壞;但不能 絕對保證。

步驟4:設置MCT介面捷徑以啟用設備

1. 電源接MCT開機,並啟動設備,(圖A)預設進入英文版操作模式首頁。 按下 📃 Menu選擇 Data > Data。右上角的 <Data>資料綠燈需為關閉。 再按下 Home退出回到首頁(圖a/b)





步驟4:設置MCT介面捷徑以啟用設備

進入離線狀態

2. 按下 📃 Menu選擇 Device > Settings (圖c)。再按下 💻 Menu選擇 Offline > Offline。按下<Yes>進入離線 (圖d)。



更改語言介面

- 3. 在離線模式中,按下 🧮 Menu 選擇 Set > Language。(圖e) 設定繁中語言選 <Chinese_Traditional>開啟<ON>。按<Save>再按<OK>。(圖f)
- 4. 按下 📃 Menu > System 回到離線狀態 (圖G)。按下 🎦 到操作模式首頁(圖A)

OFF

OFF

	a		🖳 🕐 🍙
View +	Offl	ine	Language
Set →	Recovery	to select from offline	Chinese_Traditional
Calibrate -	Units	ns	English
System 🕠	Clock		French
	Language		German

4-2 控制器參數設定

手動方式設定參數

(e)

- 5. 在離線模式下,按下螢幕 📃 Menu並從"系統"中選擇"結束" (圖G)。 (離線: Menu>系統System >結束Exit)
- 6. 在退出應用程式螢幕上按下第2個<離開應用程式>。(離開應用程式-啟動組態 模式) 可退出執行時應用程式 (圖H),按下<Yes>退出。啟動組態模式首頁(圖

B)。	💻 🕐 📩	■ 🕐 🖨
	檢視,離線	離開應用程式
	設定, 顯示幕 報報的發展取前限示圖示	離開應用程式(發動自動機式> -
	<u> 低</u> の 細 部 系 続 ・ 開 於	
	(G) 結束	Retriction-security (Antibularity Delivery) -

- 7. 進入啟動組態模式運行頁,首先按下螢幕 🣃 Menu,然後從"Setup" 設定中選擇"Control Setup"控制。根據已安裝的 PCM/ HLM設置控制類 型(圖I)。**組態模式不支援中文。
- 8. 一旦控制類型設定為迴路,從 💻 Menu按"Setup"設定中選擇"Loop
- Configuration"迴路配置 (圖J/K) (Menu>Setup > Loop Configuration)

	Control Setup	Control So	+
Setup	Loop Configuration	Control Type	Dual Loop + Limit
Options ,	Monitor Configuration	Soft Alarms	0 No Output - GUI Alarm Only
startup 🔸	Soft Alarm Configuration	Monitor Points	0 SIO-8AIU(-H) Smart IO Module
Tagnames 🖡	Math/Logic Configuration	Math/Logic	0 Outputs Off on Input Erro

9. 從列表中選擇各種設定並輸入設定所需數值(圖L)



步驟4:設置MCT介面捷徑以啟用設備

- 10. 繼續對其他迴路和超限保護進行配置。 (如果項目已安裝)(圖M)
- 11. 從 🧮 按"Startup"啟動中選擇"Functions"功能並打開或關閉所需選項,

Menu > Startup > Functions。	個性化介面,	移除不需要的功能(圖N) 。
-----------------------------	--------	----------------

Input Type	Done
Ј Туре Т/С	OFF
К Туре Т/С	ON
Т Туре Т/С	OFF
E Type T/C	OFF
R Tupe T/C	OFF

unctions	Select All	Clear All	
op View		ON	
l View		ON	
hart View		ON	
arm View		ON	,
arm Log		ON	(

12. 完成所有設置後,從 📃 按"File"檔中選擇"Exit"退出,File > Exit (圖O) 按下<Yes>配置器視窗關閉後,電源重啟(語言介面已更改),完成設置過程(

1 1			
圖P)	Ę		
	File	• Exit	ear All
	Setup	About	
	Options	Loop Address Utility	N
	Startup	Smart IO Comms Utility	N
(() Tagnames		ON

	E () () () () () () () () () () () () ()					
			Test			
ΡV	-1546.8	P۷	-1547.0	ΡV	1990.6	
SP	36.0	SP	38.0	sv	43.3	
%	0.0	%	0.0			
	c		c		Alarm	
Loop1 Loo			Loop2		LIMIT	
	手動操作			程式探	作	

4-3 導入現有的設置檔案

導入已儲存的設定

- 13. 啟動設備,進入操作模式中文首頁。(圖P)
- 1) 按下 🧮 Menu> 資料 > 資料(圖Q)右上角的 <資料>綠燈需為關閉(圖R)
- 2) 按下 🌇 Home退出。按下 📃 Menu> 裝置 > 設定(圖S)。再按下 📃 Menu> 離線 > 離線。按下<Yes>進入離線模式 (圖T)



14. 在離線模式下,按下 📃 Menu>系統System > 組態 (圖U)。 15. 從<USB> USB埠導入,首先將有設定檔的USB儲存插入 MCT的USB埠 (圖V)

	2 🕈		
檢視,	離線	組態	USB
設定 一 一 一	顯示幕『輕觸發建敗的頤示圖示	臣入	載入組動
	細胞		重設預設細胞
(U)	樹於 	就 入的证入错察:	

16. 按下<載入組態>按鈕, 開啟所需檔案並允許載入組態設置。(圖V/W) 17. 導入完成後退出,系統重新開機,以完成設置過程。(圖X)

開啟	取消				
選取目錄			檢視,		
DataStore File Type			- 設定 ,	8	
System Volume File Type	Information			顯示幕	戰入組!
			<u>——</u> ——————————————————————————————————	組態	重設預設細胞
	2		3330	關於	
V) 18#66	DataStore			結束	

File

2 About
Z ADOUT
Setup
1 Control Setup
Soft Alarms, Monito
2. Loop Configuration
2.1 TagName
2.2 Innut Type
2 3 Input I Inits
2.3 Input offics
2.4 Decimar Font
2.5 Input LOW/ Fight
2.6 Input Filter
2.7 Event Input Fun
2.8 Event Input Alar
2.9 Low/High Limit
2.10 Output 1 Funct
2.11 Output 1 Failur
2.12 Output 1 ON-C
2.13 Output 1 Cycle
2.14 Output 1 Low/
2.15 Output 2 Funct
2 16 Output 2 Failur
2.10 Output 2 Failur
2.17 Output 2 Cycle
2.10 Output 2 LOW/
2.20 Output 3 Failur
3. Limit Configuration
3.1 TagName
3.2 Input Type
3.3 Input Units
3.4 Decimal Point
3.5 Input Low/ High
3.6 Input Filter
3.7 Outnut 1 Functio
3.8 Output 1 Hyctory
2 9 Lower/ Upper Li
2 10 Lower/ Upper Li
3.10 LOWER/ Upper L
3.11 Hign/ Low Limit
4 Monitor Configura
4.1 Tagname
4.2 Input Type
4.3 Input Units
5 Soft Alarm Config
Alarm source. Alarm
6 Math/Logic Config
6 1 Entering a Math
Outions a width
Options
1 Cascade Control
Disabled, Process. D
2 Expansion IO
2.1 Input (8-23) Fund
2.1 input (0-2.5) 1 Uli
2.2 input (o-25) Aldi
Sevent fimer
Event timer option,
Startup
1 Functions
Tagnames
raginames
1 Alarm Name
2 Event Names

MCT 組態模式 Menu <功能表> (Configuration Mode)

3 Loop Address Utility 4 Smart IO Comms Utility

Points, Math/Logic, Outputs Off on	Input Error
1	
	2.21 Output 4 Function
	2.22 Output 4 Failure Transfer
	2.23 Output 4 Low/High Limit Values
	2.24 Output 4 Retransmit Low/High Scale
cale	2.25 Alarm (1-3) Function
	2.26 Alarm (1-3) Mode
tion	2.27 Alarm (1-3) Indication
n Message/Annotation	2.28 Alarm (1-3) Setpoint
etpoint	2.29 Alarm (1-3) Hysteresis
on	2.30 Alarm (1-3) Delay
Transfer	2.31 Setpoint at Start of Automatic Program
F Control Hysteresis	2.32 Setpoint at End of Automatic Program
Time	2.33 Power Fail Recovery
ligh Limit Values	2.34 Communication Mode
on	2.35 Loop Mode
e Transfer	2.36 Ramp Rate Operation
Гіme	2.37 Ramp Rate Down Low/Upper Limit
ligh Limit Values	2.38 Ramp Rate Up Low/Upper Limit
on	2.39 Setpoint 2 Format
Transfer	2.40 Setpoint 2
1	-
	3.12 Output 2 Function
	3.13 Alarm Function
	3.14 Alarm Mode
	3.15 Alarm Indication
cale	3.16 Alarm Setpoint
	3.17 Alarm Hysteresis
1	3.18 Alarm Failure Transfer
sis	3.19 Event Input Function
it of High Setpoint	3.20 Display Format
mit of Low Setpoint	3.21 Restart Mode
Setpoint	
ion	i de la companya de l
	4.4 Decimal Point
	4.5 Input Low/High Scale
ration	İ.
type, Inhibit, Silent, Email, Ringback,	Alarm Setpoint, Hysteresis, Delay
iration	
ogic Equation	6.2 Math/Logic Equation Examples
dation Datio	
viation, Ratio	
non	2.3 Input Low/High Scale
n wiessage/Annotation	
augustail made Aleure	n Email/CMC on Completion
ower fail mode, Alarm on completio	n, Email/SIVIS on Completion
	2 Startup View
	3 Custom Name\ Address